

Uma abordagem de MBSE para a missão Garathea-L

Renan G. S. Menezes¹, Linélcio S. Paula¹, Emerson H. S. Oliveira¹, Luís E. V. Loures da Costa¹, Jonas B. Fulindi¹, Lucas Fonseca²

¹Instituto Tecnológico de Aeronáutica (ITA), São José dos Campos/SP – Brasil

²CEO, Airvants – Brasil

Resumo – Este artigo apresenta os principais resultados da aplicação de uma abordagem *Agile System Engineering* no estudo de caso da missão Garathea-L (primeira missão lunar brasileira), utilizando MBSE e a linguagem descritiva de sistemas SysML. Dentro dos princípios dos métodos ágeis, foram realizados *Loop's* de projeto, processo de elicitação de requisitos, *Lab Meetings*, interação dinâmicas com os *stakeholders*. À partir da aplicação dessa abordagem foi possível desenvolver o Conceito de Operações da missão, abrangendo informações essenciais para o entendimento das necessidades dos *stakeholders*, e realizar a modelagem através do SysML. Os diagramas criados foram: *Use Cases*, Diagrama de Sequências “*White Box*” e Diagrama de Requisitos, e também foi realizada a análise de dependabilidade (*dependability*) e o estudo das alternativas da soluções (*trade studies*). Os resultados demonstram que a aplicação da abordagem ágil possibilita antecipar análises necessárias para o sucesso da missão e prevê a rastreabilidade de requisitos em atendimento às necessidades dos *stakeholders*.

Palavras-Chave – Garathea-L, MBSE, SysML.

I. INTRODUÇÃO

A abordagem ágil refere-se a um grupo de metodologias de desenvolvimento baseadas no processo iterativo, em que os requisitos e as soluções evoluem por meio da colaboração entre equipes multifuncionais auto-organizadas [2].

Os métodos ágeis ou processos ágeis geralmente promovem um processo disciplinado de gerenciamento de projetos que incentiva inspeções frequentes e adaptação, uma filosofia de liderança que incentiva o trabalho em equipe, auto-organização e responsabilidade, um conjunto de melhores práticas de engenharia destinadas a permitir a entrega rápida de produtos de alta qualidade e uma abordagem de negócios que alinha o desenvolvimento com as necessidades do cliente e os objetivos da empresa [2].

O *International Council on Systems Engineering* (INCOSE) e o *Space Systems Working Group* (SSWG) iniciaram a investigação da aplicabilidade do MBSE (*Model-Based Systems Engineering*) para projetar *CubeSats* em 2011. O recente esforço do SSWG foi focado no desenvolvimento de um modelo de referência de *CubeSat* para ser usado pelos grupos de desenvolvimento das universidades [1].

O SysML (*Systems Modeling Language*) é comumente usado no MBSE, e é uma linguagem de modelagem gráfica desenvolvida pelo *Object Management Group* (OMG) com o propósito de ser utilizada na modelagem de uma ampla gama de problemas de engenharia. Não depende de nenhum método de engenharia de sistemas e destina-se a auxiliar vários métodos.

É adequado para especificar requisitos, estrutura, comportamento, alocações e restrições nas propriedades do sistema para auxiliar em análises de engenharia [3].

II. MISSÃO GARATHEA-L

Garathea vem do Tupi-Guarani “Busca Vidas” – A missão Garathea-L [4] é primeira iniciativa brasileira de colocar uma sonda na órbita da Lua, essa missão visa responder algumas perguntas em relação ao entendimento da vida, olhando para o passado e tendo como perspectiva o futuro, para que se possa ter possíveis respostas da origem da vida, e em que condições ela tem potencial de existir. Sendo assim, essa missão tem um forte componente de Astrobiologia.

No Garathea-L será embarcado um *Payload* com diversas colônias de microrganismos vivos e moléculas de interesse biológico, que serão expostas à radiação espacial por seis meses, com o objetivo de verificar quais efeitos o ambiente espacial fora da proteção da atmosfera e do campo magnético terrestre causarão nesses microrganismos, e como eles se comportarão nesse ambiente inóspito [7].

III. METODOLOGIA

A engenharia de sistemas baseada em modelos (MBSE) é a aplicação formal da modelagem para suportar os requisitos do sistema, projeto, análise, verificação e atividades de validação, onde um modelo é uma representação de algo, sendo que ele não captura todos os atributos da coisa representada, mas apenas aqueles que parecem relevantes [2].

A missão Garathea-L foi modelada de acordo com os conceitos de engenharia de sistemas ágeis, utilizando MBSE e a linguagem SysML.

IV. RESULTADOS

A. Conceito de operações

O Conceito de Operações é um documento utilizado para traduzir as expectativas dos *stakeholders* em requisitos de sistemas, ele tem como propósito descrever as características do sistema em ambiente operacional, ajudando usuários, clientes e gestores a entenderem os objetivos do sistema e o seu funcionamento.

Na Fig. 1 é apresentado o diagrama de contexto [5] para a missão Garathea-L. O objetivo desse diagrama é apresentar uma visão inicial da missão e de como as partes interessadas se relacionam com o sistema de interesse.

Dentre as partes interessadas pode-se destacar a Comunidade Científica como o principal *stakeholder* da missão Garathea-L. Ela poderá se beneficiar dos resultados obtidos pela missão, melhorando seu entendimento sobre a origem da vida humana na terra e sobre como ela reagiria em viagens do tipo *deep space*.

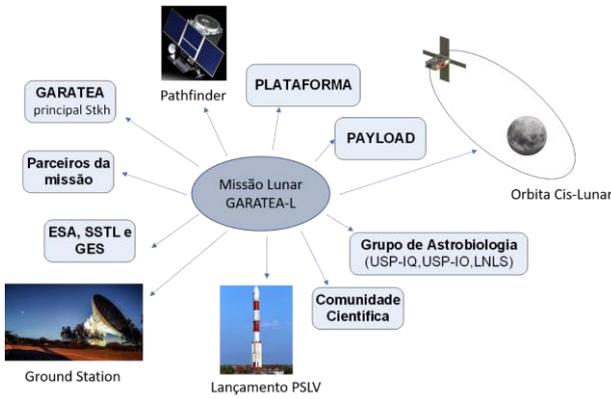


Fig. 1. Diagrama de contexto

B. Funções de sistema

Funções de sistema são declarações do que o sistema faz, essas funções devem ser relacionadas com os requisitos de stakeholders, mais especificamente, elas podem ser derivadas desses requisitos, e geralmente são mais qualitativas. Na Fig. 2 foram modeladas as funções do sistema através do diagrama de Use Cases.

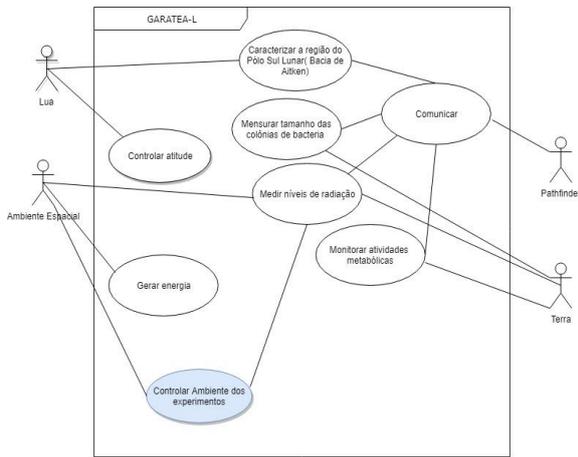


Fig. 2. Use Cases funções do sistema

Com a modelagem dos Use Cases é possível perceber as relações existentes na fronteira entre as funções de sistema e os atores envolvidos. A partir dessa identificação e correlação com os atores é possível criar outros diagramas e fazer análises. Como, por exemplo, o diagrama de sequência que permite uma análise de cenários, ou o diagrama de blocos, composto de portas e interfaces, que demonstra o fluxo de informações entre as interfaces. Esses diagramas ajudam no entendimento de como o sistema deve funcionar, além de auxiliar na identificação de requisitos de sistemas e interfaces.

C. Análise de dependabilidade

Dependabilidade (*Dependability*) é um termo coletivo usado para descrever o desempenho da disponibilidade e seus fatores de influência: confiabilidade, manutenibilidade e suporte logístico de manutenção. A dependabilidade é usada para descrições genéricas, sem expressão quantitativa [6].

Nesta abordagem de Engenharia de Sistemas Ágil foram utilizadas as ferramentas FMECA e FTA.

FMECA (*Failure Mode, Effects and Criticality Analysis*) é uma ferramenta adequada para levantamento de riscos do

tipo técnico. Através dela é possível identificar panes (falhas) potenciais e seus efeitos, antecipando problemas de interface do sistema [6].

Os critérios para gerar a pontuação de cada caso de falha são apresentados nas Tabelas I e II.

TABELA I. CRITÉRIOS DA FMECA

OCORRÊNCIA (O)	CRITICIDADE (S)	DETETABILIDADE (D)
IMPROVÁVEL = 1	APENAS PERCEPTÍVEL = 1	ALTA = 1
MUITO PEQUENA = 2	POUCA IMPORTÂNCIA = 2	MODERADA = 2
MODERADA = 3	MODERADAMENTE GRAVE = 3	MÉDIA = 3
ALTA = 4	GRAVE = 4	PEQUENA = 4
ALARMANTE = 5	EXTREMAMENTE GRAVE = 5	IMPROVÁVEL = 5

TABELA II. RPN (*RISK PRIORITY NUMBER*) = O x S x D

RISCO (RPN)
BAIXO (1 a 12)
MÉDIO (13 a 60)
ALTO (61 a 125)

Após definir os critérios, foi realizado o processo com a ferramenta FMECA. Na Tabela III a seguir é possível observar que o modo de falha e respectivamente os casos de falha com maior RPN (*Risk Priority Number*) foram: **Modo de Falha** – Sistema de processamento; **Casos de falha** – O software não funciona e o hardware não funciona.

TABELA III. FMECA

FMEA/FMECA SIMPLIFICADA - para use case "Controlar o ambiente dos experimentos"							
ITEM	Modo de Falha	Caso de Falha	EFEITOS	S	D	O RPN	
1	Sensores de monitoramento do ambiente	Sensor de temperatura não funciona	Perda do monitoramento e controle de	4	1	2	8
		Sensor de pressão não funciona	Perda do monitoramento e controle de	4	1	2	8
		Sensor de umidade não funciona	Perda do monitoramento e controle de	4	1	2	8
		Sensor de radiação não funciona	Perda do monitoramento de radiação	4	1	1	4
		Sensor de Luminosidade não funciona	Perda do monitoramento e controle de	4	1	2	8
2	Atuadores do controle ambiental	Sensor de oxigênio não funciona	Perda do monitoramento e controle de	4	1	4	16
		Atuador do controle de temperatura não funciona	Perda do controle de temperatura	4	2	2	16
		Atuador do controle de pressão não funciona	Perda do controle de pressão	4	2	3	24
		Atuador do controle de umidade não funciona	Perda do controle de umidade	4	2	3	24
		Atuador do controle de Luminosidade não funciona	Perda do controle de luminosidade	4	2	2	16
3	Sistema de processamento	Atuador do controle de oxigênio não funciona	Perda do controle de oxigênio	4	2	3	24
		O software não funciona	Perda do controle do ambiente	4	4	4	64
4	Estrutura Mecânica do Payload	O hardware não funciona	Perda do controle do ambiente	4	2	3	24
		Hemerticidade não funciona	Perda do controle do ambiente	4	2	2	16
5	Especificação projeto do Controle ambiental	Erro de especificação dos parâmetros ambientais	Perda parcial do controle ambiental	3	1	2	6
		Erro de especificação de componentes	Perda parcial do controle ambiental	3	1	2	6

Após fazer a FMECA e registrar os modos de falhas, seus respectivos casos de falhas e seu nível de criticidade através do RPN, foi realizada a avaliação de segurança e o resultado registrado em uma tabela com recomendações de ações com o objetivo de mitigar, eliminar ou monitorar o potencial modo de falha e seus respectivos casos de falha. A Tabela IV apresenta as ações a serem executadas.

TABELA IV. AVALIAÇÃO DE SEGURANÇA

Id	Modulo de Falha	Descrição do Risco	RPN	Ações	Prioridade
1	Sistema de processamento	O software não funciona	64	Detalhar utilizando FTA e para os eventos básicos fazer nova tabela de ações específicas	1
2		O hardware não funciona	24	Detalhar utilizando FTA e para os eventos básicos fazer nova tabela de ações específicas	2

A FTA (*Fault Tree Analysis*) é uma técnica gráfica cujo objetivo é identificar combinações de falhas nos componentes de um sistema ou equipamento, que podem levar à ocorrência

de pane no item avaliado. Nas análises de riscos, em particular, permite identificar as falhas isoladas ou conjuntas, que podem levar a panes críticas [6].

Diferentemente da FMECA, que é válida para todo o sistema, cada FTA vale apenas para um modo de falha ou caso de falha do sistema.

Para nosso estudo de caso foram extraídos da FMECA os casos de falhas com o maior RPN. No processo de análise por FTA, colocamos cada caso de falha escolhido como evento topo na FTA e assim detalhamos as possíveis combinações até chegar ao nível de eventos básicos (iniciantes) que levam ao evento topo. Nas Fig. 3 e Fig. 4 são apresentadas as árvores de falha para o “hardware não funciona” e “software não funciona” respectivamente.

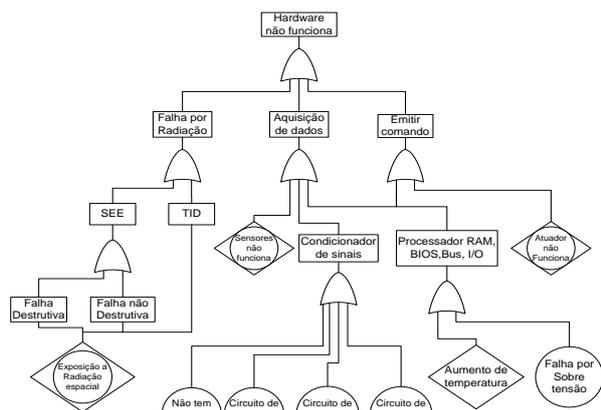


Fig. 3. Árvore de falha “hardware não funciona”

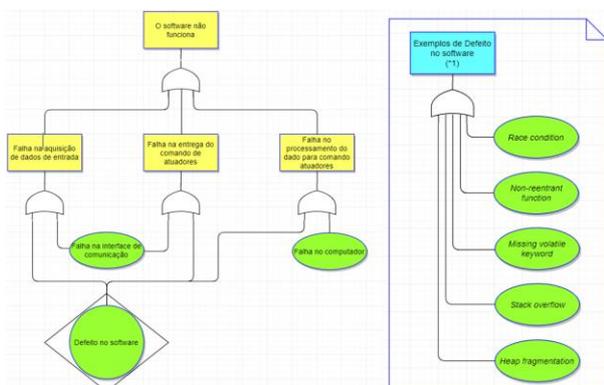


Fig. 4. Árvore de falha “software não funciona”

Após a análise através da FTA, a estratégia adotada é reavaliar a segurança, gerando uma tabela de ações (Tabela V), agora colocando como possíveis riscos os eventos básicos resultantes das FTA’s, e propondo as ações de mitigação dos riscos potenciais.

TABELA V. AVALIAÇÃO DE SEGURANÇA ESPECÍFICA

Id	Modulo de Falha	Descrição do Risco	RPN	Ações	Prioridade
1	O software não funciona	Defeito no software	64	<ul style="list-style-type: none"> Adotar práticas e conceitos de engenharia de sistemas que contribuam com o processo de desenvolvimento de projetos de software Fazer Verificação e Validação do produto software Fazer revisão de projeto 	1

		Falha na interface de comunicação	64	<ul style="list-style-type: none"> Adotar práticas e conceitos de engenharia de sistemas que contribuam com o processo de desenvolvimento de projetos de software Fazer Verificação e Validação do produto software Fazer Verificação e Validação de integração dos equipamentos Fazer revisão de projeto 	1
		Falha no computador	64	<ul style="list-style-type: none"> Fazer Verificação e Validação do produto software Fazer Verificação e Validação das funções do computador Implementar redundância do computador Fazer revisão de projeto 	1
2	O hardware e não funciona	Exposição à Radiação espacial	24	<ul style="list-style-type: none"> Fazer análise do fluxo de partículas e níveis de energia na órbita da missão. Fazer análise da tolerância à radiação dos componentes selecionados à missão Fazer teste de radiação em alguns componentes Fazer o estudo de blindagem para os componentes Fazer o estudo de redundância para os componentes e sistemas 	2
		Não tem alimentação DC		<ul style="list-style-type: none"> Fazer testes funcionais Verificar conexão dos cabos Verificar painéis solares e bateria Verificar montagem e integração 	2
		Circuito de Filtragem falhou		<ul style="list-style-type: none"> Fazer testes funcionais Fazer revisão de projeto 	2
		Circuito de linearização falhou		<ul style="list-style-type: none"> Fazer testes funcionais Fazer revisão de projeto 	2
		Circuito de Amplificação falhou		<ul style="list-style-type: none"> Fazer testes funcionais Fazer estudo de interferência eletromagnética 	2
		Aumento de temperatura		<ul style="list-style-type: none"> Fazer estudo térmico da missão Fazer estudo da dissipação de calor Fazer revisão de projeto 	2
		Falha por sobre tensão		<ul style="list-style-type: none"> Fazer proteção do circuito contra picos de tensão Fazer revisão de projeto 	2
Atuador não funciona	<ul style="list-style-type: none"> Fazer testes funcionais Fazer testes ambientais Fazer inspeção de montagem e integração Fazer revisão de projeto 	2			

D. Trade studies

O objetivo dessa análise é estudar algumas alternativas de arquiteturas disponíveis no mercado que possam atender as necessidades do projeto, observando os requisitos até aqui mapeados através de todo o processo ágil utilizado no MBSE [2]. Para esta análise foi escolhido como função chave do sistema: “Estudar a resposta à radiação em uma cultura de bactérias (*Extremophile*) na região cis-lunar e recobrar seu crescimento simulando condições terrestres”.

As soluções candidatas foram selecionadas nos primeiros *Loop's* de desenvolvimento de projeto de acordo com a metodologia Ágil. Nesta análise foi considerada a possibilidade da utilização de um CubeSat 3U com a alocação dos experimentos (*Payload*) no volume de 1,5U's, e a alocação da plataforma no volume restante de 1,5U's. Outras avaliações sistemáticas deverão ser consideradas posteriormente de acordo com maturidade do projeto, de acordo com surgimento de novos requisitos dos *stakeholders* e modificação dos requisitos já existentes.

Para avaliar o desempenho das soluções candidatas, foram definidos os critérios para o estudo e registrados na Tabela VI, juntamente com os resultados obtidos.

TABELA VI. CRITÉRIOS PARA AVALIAÇÃO DE DESEMPENHO E SEUS RESULTADOS

SOLUÇÃO	Estudo de critérios			
	Custo	Volume	Potência	Dependabilidade
	Custo Recorrente, Desenvolvimento, Lançamento e Operação. 1.000.000/Kg da SSTL	Capacidade de Volume para embarcar Experimentos, controle de atitude e controle de ambiente. O experimento precisa de no mínimo 1,5U.	Capacidade de geração de energia. Mais energia possibilita melhor controle de atitude e margem de operação.	Equipamento com herança em operação em condições ambientais agressivas com radiação ionizante. Mais equipamentos aumenta a dependabilidade. Considerando a Herança de projetos da NASA
	Kg	U para Payload	Watts	Quantidade
6U Deployable	10	2	9	6
6U	9	2	5	5
3U	4	1,5	2	2

Para poder medir a efetividade das soluções candidatas, e chegar numa pontuação final e, definir qual solução é a mais adequada, foram definidos pesos aos critérios para realizar a análise final e chegar ao resultado. Na Tabela VII é apresentada a medida de efetividade para as soluções.

TABELA VII. MEDIDA DE EFETIVIDADE

SOLUÇÃO	CRITÉRIOS E PESOS			
	Custo	Volume	Potência	Dependabilidade
	0,50	0,20	0,10	0,20
6U Deployable	0,00	10,00	10,00	0,00
6U	1,67	10,00	4,29	2,50
3U	10,00	0,00	0,00	10,00

A Tabela VIII apresenta a pontuação final para a solução mais adequada de acordo com os pesos estabelecidos para cada critério.

TABELA VIII. PONTUAÇÃO FINAL

SOLUÇÃO	PONTUAÇÃO
6U Deployable	3
6U	3,762
3U	7

A solução vencedora atendendo aos critérios estabelecidos foi a arquitetura 3U's, conforme destacado em cinza.

E. Funções de subsistema

Existem duas abordagens viáveis para o desdobramento de sistema em subsistemas. A primeira abordagem é a “*Bottom up*”, onde o sistema é composto a partir da definição dos componentes. E a segunda, a qual foi utilizada para realizar a modelagem deste trabalho é a “*Top down*”. Nesta abordagem os *Use Cases* do sistema são decompostos com a relação “*include*”, juntamente com as funções relevantes do sistema, de modo que cada uma delas são atribuídas a um subsistema como na Fig. 5.

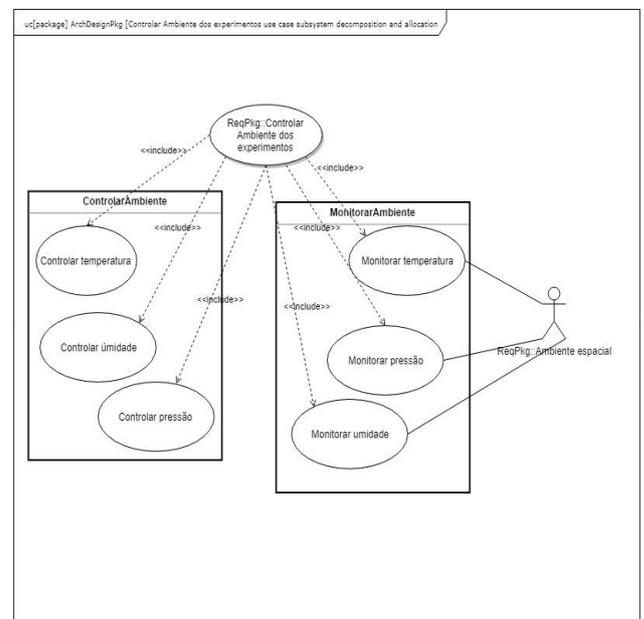


Fig. 5. Alocação de funções de subsistemas

Após ter-se definido quais são os subsistemas que estão incluídos no sistema, foi realizado um desdobramento do subsistema “Monitorar Ambiente”, e feita sua representação através de *Use Cases* (Fig. 6), a fim de entender as relações entre os atores e as funções desse subsistema. O objetivo era deixar claro essas interações para a criação do diagrama de sequência de um cenário “*White Box*”.

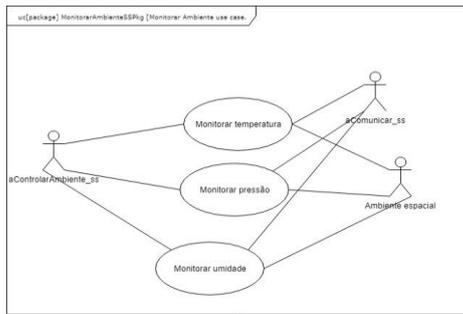


Fig. 6. Desdobramento de requisitos de subsistemas

Os cenários representados por “*Black Box*” estão entre os principais produtos de trabalho para análise de *Use Cases* em nível de sistema. O conceito de “*Black Box*” não significa que o sistema não seja acessível; ele quer apenas dizer que não é considerada a estrutura interna ou o funcionamento interno do sistema. Há a possibilidade de caracterizar a natureza da entrada, o controle de saída e as transformações de dados realizadas pelo sistema, mas não se pode dizer como essas transformações foram realizadas ou quais partes internas desempenharam papéis nessas transformações [2].

No entanto, quando saímos do cenário “*Black Box*” e entramos em um cenário “*White Box*”, podemos ver essas partes internas ao nível de subsistema, e mapear as interações entre os subsistemas que executam essas interações. O comportamento dentro dos subsistemas é agora o nível da “*Black Box*”, acarretando que as interações entre os subsistemas estão mais claras.

Cada vez que um fluxo de informação ou um evento no diagrama de sequência é gerado, estão sendo criadas e alocadas as funções para esses subsistemas, refinando suas interfaces e alocando indiretamente requisitos. Na Fig. 7 tem-se um exemplo de diagrama de sequência, que representa a função do subsistema “Monitorar Ambiente”.

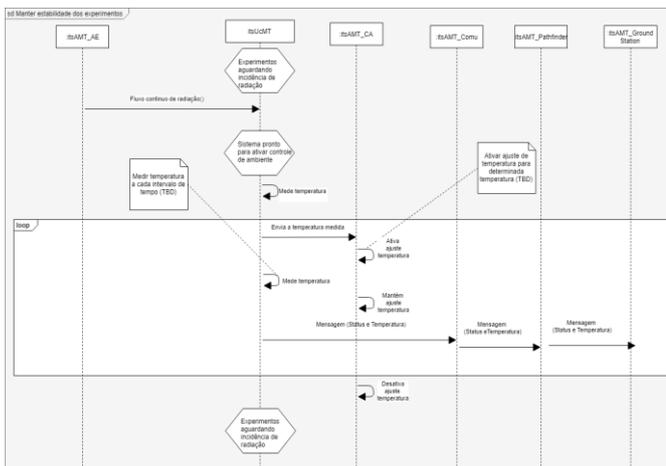


Fig. 7. Diagrama de sequência “White Box”

F. Diagrama de requisitos

Os subsistemas são geralmente compostos de elementos de várias disciplinas de engenharia, incluindo software, hardware, mecânica, térmica entre outras. Após se realizar toda a modelagem, fazendo a identificação das funções a nível de sistema e subsistemas, foi criado um diagrama de requisitos representado na Fig. 8. Esse diagrama ilustra o relacionamento dos requisitos em nível de sistema com os requisitos em nível de subsistema. Com esses requisitos bem

definidos é possível alocar os mesmos para as diversas áreas de engenharia para que cada especialidade possa continuar a etapa de desenvolvimento do projeto. Através dessa modelagem é possível perceber se não há porventura, alguns requisitos faltando, em excesso, ou duplicados. Ela possibilita também a rastreabilidade, mantendo esses requisitos organizados, e melhorando a compreensão do sistema.

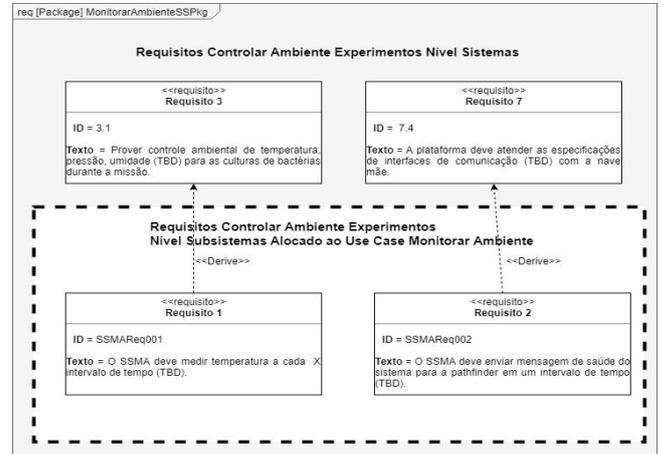


Fig. 8. Diagrama de requisitos

V. CONCLUSÃO

Os resultados demonstram que a aplicação da abordagem de MBSE ágil agrega mais desempenho e dinâmica aos times de desenvolvimento de sistemas espaciais, através dos *Loop's* de projeto, possibilita sistematizar o processo através da modelagem lógica das análises que definem o sistema, e auxilia na rastreabilidade de requisitos de forma a manter o alinhamento com as necessidades dos *stakeholders*.

Dentro dos princípios da Engenharia de Sistemas Ágil, o uso do SysML como linguagem descritiva de sistemas para geração dos diagramas auxiliou na convergência de entendimento entre todos os *stakeholders*, diminuindo o tempo de análise comumente orientada a documentos, mitigando dúvidas e aumentando a probabilidade de compreensão sobre as funções e requisitos do sistema.

O trabalho não se esgota neste artigo, mas sim evolui gradativamente conforme os *Loop's* de projetos forem acontecendo até convergir para o estudo final que atenda às expectativas dos *stakeholders*.

REFERÊNCIAS

- [1] D. Kaslow, B. Ayres, M. Chonoles, S. Gasster, L. Hart, C. Massa, R. Yntema, and B. Shiotani. “Developing a CubeSat Model-Based Systems Engineering (MBSE) Reference Model – Interim Status #2.” Proceedings of IEEE Aerospace Conference. Big Sky, MT, 2014.
- [2] Douglass, Bruce Powel, Agile Systems Engineering-Morgan Kaufmann, 2016.
- [3] S. Friedenthal, A. Moore, and R. Steiner, A Practical Guide to SysML: The Systems Modeling Language, 3rd ed. Morgan Kaufmann, 2015.
- [4] FONSECA, L.; NOGUEIRA, S. Manifesto da missão lunar brasileira. São Paulo, Brasil, 2016.
- [5] Larson, W; Kirkpatrick, D; Sellers, J.; Thomas, D.; Verma, D. Applied space systems engineering. The McGraw-Hill Companies. United States, 2009.
- [6] I.A. Azevedo, “EA-160 Confiabilidade de componentes e sistemas, tech. report, Divisão de Engenharia Eletrônica, ITA, 2015.
- [7] Galante, D.; Rodrigues, F. Astrobiology experiment: probing the resilience of molecular biosignatures to the space environment. Campinas, Brasil.